

FORO IPR2010

Camara 3D ToF para Conteo de Personas.



Características Principales

- Sensor para conteo de personas con analisis de profundidad 3D
- Max. resolucion 320 × 240
- Facil de instalar y configurar via servidor web incorporado
- Trabaja en bajas condiciones de luz
- Alimentacion y datos via un solo cable POE
- Potente algoritmo con una precision cercana al 99%
- Alimentacion Dual 12V DC/PoE



Especificaciones

Rendimiento	
Sensor de imagen	Sensor infrarrojo de profundidad con Time-of-Flight
Pixel efectivos	320(H)×240(V)
Longitud focal	4.1mm
Campo de Vision	H: 92.5°, V: 67°
Rango de altura de Instalacion	2 ~ 2.8m
Entorno de uso	Ir
Precision de Conteo	99%
Tiempo de Reconocimiento	25ms
Relacion entre altura de la instalacion y distancia horizontal efectiva	1:1
Max No. de Deteccion de Personas	3 ~ 5
Tipo de Imagen	Pseudo-color: contorno de profundidad, escala de grises
Alarmas I/O	1ch entrada, 1ch salida
Interface de puerta	Soportadot
Comunicaciones	
Conectividad	Ethernet (10/100 Base-T) Conector RJ-45
Protocolo de comunicacion	TCP, UDP
Actualizacion Online	Soportado
Navegador Web	<IE11, Chrome, Firefox , Microsoft Edge
Eventos de Alarma	Deteccion de movimiento, Video tampering, Umbrales de conteo de personas
Otros	
Alimentacion	12V DC/PoE (IEEE 802.3af)
Consumo	Max 5W
LED	Cuatro IR LEDs
Temperatura de Uso	-10°C ~ 60°C (-40°F ~ 122°F)
Humedad relativa en uso	Menos del 90% RH
Material de la carcasa	Aleacion de Aluminio
Dimensiones	131× 55 × 82mm
Peso Neto	0.4 kg (0.88lb)
Instalacion	Montaje de techo o pared

Dimensiones (mm)

